

## SR5 / SR10

### PAW Mischer-Stellmotor Servomoteur de vanne PAW Valve actuator PAW



**Deutsch** **Informationen** →

**Français** **Informations** →

**English** **Information** →

### Deutsch

#### PAW Mischer-Stellmotor Typ SR5/SR10

##### Verwendung

Die PAW Mischer-Stellmotore Typ SR5 und SR10 werden als elektromotorische Antriebe für PAW Mischer (3- und 4-Weg-Mischer, Nennweite DN20 bis DN50) eingesetzt. Die Stellmotore sind für die Ansteuerung durch handelsübliche Regelssysteme mit 3-Punkt Ausgang vorgesehen.

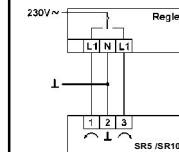
##### Wirkungsweise

Der PAW Mischer-Stellmotor Typ SR5 bzw. SR10 wird infolge einer patenten Rasttechnik einfach auf den Mischer aufgesetzt. Die Befestigung erfolgt mittels zweier Rastbolzen, die zum Lieferumfang gehören. Diese beiden Rastbolzen dienen zusätzlich als Verdrehsicherung. Aufgrund der kompakten Bauform und geringen Abmessungen passen die Stellmotore SR5 und SR10 in die Ausschnitte der Isolationen aller PAW Heizungs-Armaturengruppen. Der Drehwinkel (Stellbereich) ist durch Endschalter auf 90° begrenzt. Das Erreichen der Endschalter führt zum Abschalten des Antriebes; der Antrieb ist dann stromlos.

Der Stellmotor kann mit Hilfe eines Stellknopfes (Betätigung mit Schutz-Schraubendreher) auf Handbetrieb umgeschaltet werden. Dabei wird das Getriebe ausgerastet und der Mischer kann mit dem Hand-Drehgriff (Stellungsanzeiger) beliebig eingestellt werden.

Hinter / unter dem Hand-Drehgriff ist eine blau-rote Farbskala zur Anzeige der Mischerstellung eingelegt. Im Lieferzustand befindet sich der Stellantrieb am linken Endanschlag. Die Skala ist für den Einsatz/all "Vorlauf rechts" vorbereitet (im Sichtfenster des Hand-Drehgriffs ist die Skala blau). Für den Einsatz/all "Vorlauf links" kann die Farbskala umgekehrt werden, so dass dann die Skala im Sichtfenster des Hand-Drehgriffs rot ist – siehe 3) der Montageanleitung (Rückseite).

##### Anschluss-Schema Dreipunkt-Steuerung



**Sicherheitshinweis**  
Der elektrische Anchluss hat gemäß den gesetzlichen Vorschriften zu erfolgen.

##### Technische Daten PAW Mischer-Stellmotor PAW SR5/SR10

	SR5	SR10
Speisespannung	230 V 50 Hz	
Leistungsverbrauch	2,5 W	3,5 W
Dimensionierung	2,5 VA	3,5 VA
Schutzklasse	II (schutzisoliert)	
Anschluss	Kabel 1,5 m , 3 x 0,75mm <sup>2</sup>	
Drehwinkel	90° elektrisch begrenzt	
Drehmoment	5 Nm	10 Nm
Laufzeit	140 s	140 s
Drehzirkel	wählbar an Klemmen	
Handverstellung	mech. Getriebeausstattung	
Stellungsanzeige	umkehrbares Anzeigeschild	
Umgebungstemperatur	0°C...+50°C	
Wartung	wartungsfrei	
Gewicht	400 g	

### Français

#### Servomoteur de vanne type SR5/SR10

##### Application

Le servomoteur de vanne PAW type SR5 et SR10 est utilisé pour la motorisation de vannes mélangeuses PAW (3 voies et 4 voies, DN 20 à DN50). La commande se fait par des systèmes de régulation 3-points usuels.

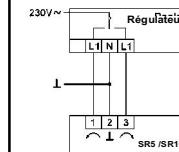
##### Mode de fonctionnement

Le servomoteur de vanne PAW type SR5 resp. SR10 est monté sur la vanne mélangeuse et s'inscrit dans l'enquiquant grâce à son système de montage pratique. La fixation se fait au moyen de deux tiges de guidage fournies avec l'appareil. Ces tiges servent également d'arrêt anti-rotation. Par ses formes compactes et ses petites tailles, les servomoteurs SR5 et SR10 s'adaptent parfaitement à la découpe des coûts d'isolation de tous les groupes hydrauliques PAW prévus à cet effet.

L'angle de rotation est limité à 90° par des contacts de fin de course. Lorsque ceux-ci sont atteints, le servomoteur est coupé électriquement, c.à.d. il ne consomme plus de courant.

Le servomoteur peut être mis en fonctionnement manuel au moyen d'un bouton sur le boîtier. En tournant ce bouton, le réducteur est débrayé et la vanne mélangeuse peut ainsi être mise dans n'importe quelle position en tournant la poignée du servomoteur. La position de la vanne mélangeuse est indiquée sur le cadran bleu-rouge réversible. Le servomoteur est livré en position finale à gauche pour être utilisé pour «départ à droite». Ainsi, la partie bleue du cadran est visible. Pour l'utilisation «départ à gauche», le cadran peut être tourné pour que la partie rouge du cadran soit présentée dans la découpe de la poignée (voir fig.3 de l'instruction de montage au verso).

##### Schéma de raccordement commande 3 points



**Consigne de sécurité**  
Le branchement électrique doit être conforme aux prescriptions légales.

##### Caractéristiques servomoteur de vanne PAW SR5/SR10

	SR5	SR10
Tension d'alimentation	230 V 50 Hz	
Consommation	2,5 W	3,5 W
Dimensionnement	2,5 VA	3,5 VA
Classe de protection	II (isolation de sécurité)	
Raccordement	câble 1,5 m , 3 x 0,75mm <sup>2</sup>	
Angle de rotation	90° limité électriquement	
Couple de rotation	5 Nm	10 Nm
Temps de marche	140 s	140 s
Sens de rotation	sélectionnable aux bornes	
Positionnement manuel	débrayage mécanique	
Indication de position	cadran reversible	
Température ambiante	0°C...+50°C	
Entretien	sans entretien	
Poids	400 g	

### English

#### Valve actuator type SR5/SR10

##### Application

The valve actuators PAW type SR5 and SR10 can be used for motorising PAW slip valves (3 way and 4 way valves, DN20 up to DN50). These actuators can be operated by any controller/compensator with a 3-point output.

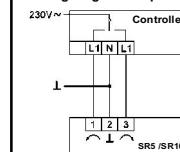
##### Operation

Thanks to an easy clicking system the PAW valve actuators type SR5/SR10 is inserted directly to the slip valve. The actuator is fixed with two fixing and anti-rotation bolts which are supplied together with the actuator. Thanks to its small size and compact form the SR5/SR10 fits perfectly into the cut-out of the isolation boxes of the PAW hydraulic distribution kit.

The angle of rotation is limited to 90° by limit switches.

The actuator can be put into manual mode by turning the button on the housing cover which will disengage the gears. The actuator can now be put in any position by turning the handle and this position is indicated by means of a reversible blue-red scale. The actuator is supplied in the left end position and the scale is positioned for «left supply» (blue part of scale visible). For the operation «right supply» the scale can be turned so that the red part of the scale will be visible in the cut-out of the handle (see fig. 3 on the back of the assembly instruction).

##### Wiring diagram 3-point control



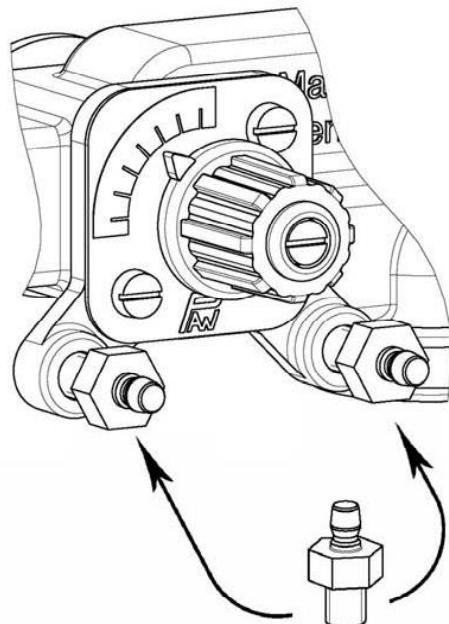
##### Danger

The equipment must be connected to the electric power supply in a manner which complies with the legal requirements applicable at the place of use.

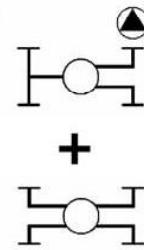
##### Technical data valve actuator PAW SR5/SR10

	SR5	SR10
Power supply	230 V 50 Hz	
Power consumption	2,5 W	3,5 W
For wiring sizing	2,5 VA	3,5 VA
Protection class	II (without earth wire)	
Connection	lead 1,5 m , 3 x 0,75mm <sup>2</sup>	
Angle of rotation	electrically limited to 90°	
Torque	5 Nm	10 Nm
Running time	140 s	140 s
Direction of rotation	selectable on terminals	
Manual operation	mechanical disengagement	
Indication of position	reversible scale	
Ambient temperature	0°C...+50°C	
Maintenance	maintenance-free	
Weight	400 g	

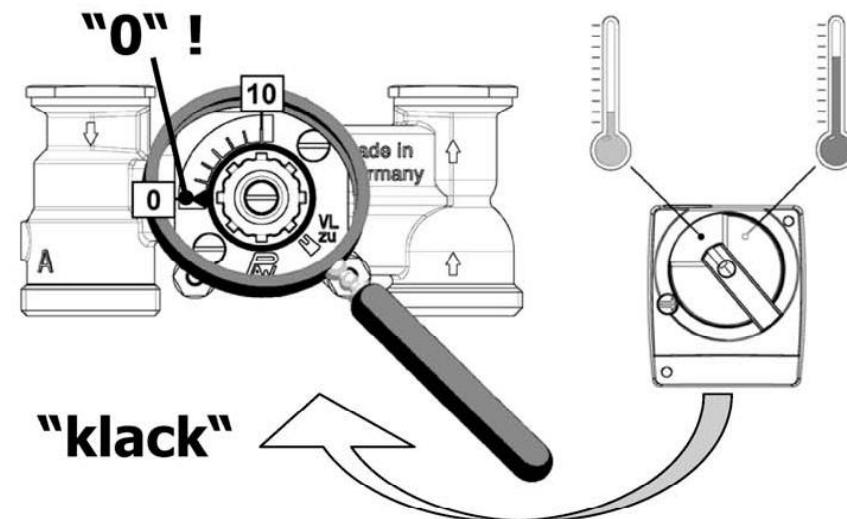
1)



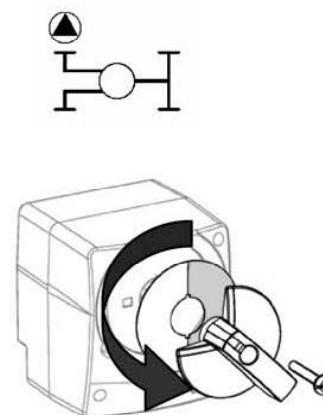
2)



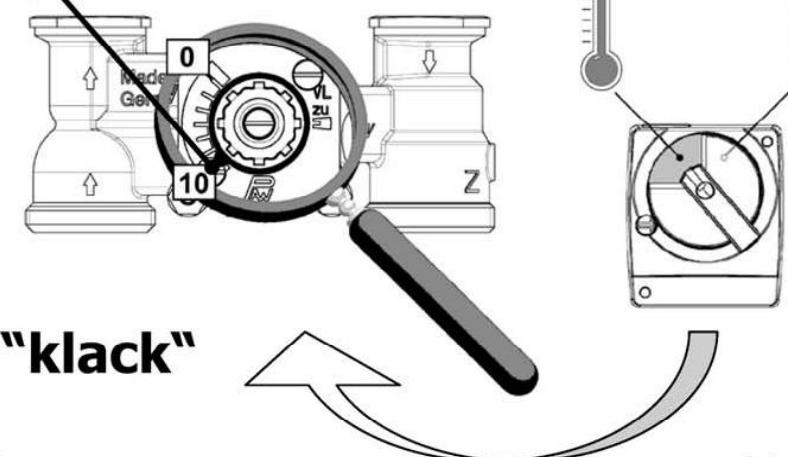
**"0"**!



**"klack"**



**"10"**!



**"klack"**